



## ブラケット記法 7

$$|n\rangle, n=1, 2, \dots$$

が規格直交化されていく完全な基底とする

任意の演算子  $A$  について、 $\langle A \rangle$  のようになる

$$A: |n\rangle \mapsto |x\rangle = A(n) = |Ax\rangle$$

$$\text{特に } A(n) = \sum_m |m\rangle A_{mn}, A_{mn} \in \mathbb{C}$$

このときの  $A_{mn}$  は展開係数である。上の式で左から  $|m\rangle$  をかけてやることで次に得られる

$$\langle m | A | n \rangle = A_{mn}$$

また  $A^*$  のエルミート共役について ( $A^*$  は  $\langle m | A | n \rangle = \langle A^* m | n \rangle$  を満たす)

$$\langle A^* m | = (\langle A^* m |)^* = (\langle A^* | m \rangle)^* = \langle m | (A^*)^* = \langle m | A \quad (\because \langle A^* m | n \rangle = \langle m | A | n \rangle = \langle m | A \cdot | n \rangle)$$

一般に

$$(\langle x | n \rangle)^* = \langle n | x^*$$

とすると  $\langle m | A | n \rangle$  と言いつまう

??

基底  $\{|n\rangle\}$  の  $A$  の行列表示として  $A$  を用いる。つまり  $\langle m | A | n \rangle = A_{mn} = (A)_{mn}$

$$A^* |n\rangle = \sum_m |m\rangle (A^*)_{mn} \rightarrow \langle m | A^* |n \rangle = (A^*)_{mn}$$

$$(A^* |n\rangle)^* = \langle n | A = \sum_m (A^*)_{mn} \langle m | \rightarrow \langle n | A | m \rangle = (A^*)_{mn}$$

$$\therefore (A^*)_{mn} = A_{nm}^* \quad \text{OK.}$$

行列  $A$  については

$$(A)_{nm} = (\tilde{A})_{mn} = (A^*)_{mn}$$

$$\tilde{A} = A, A^* = \tilde{A}^*$$

## 時間的性の話

時間操作を  $U$  として、次のようなものとする

$$|\psi\rangle \mapsto |U|\psi\rangle = U|\psi\rangle$$

$|\psi\rangle$  は規格直交化されているといい、操作後の関数を  $|\psi'\rangle$  と書くこととする。

$$\langle \psi' | \psi \rangle = \langle \psi | U^* U |\psi \rangle = 1 \quad (\text{第1回授業より時間操作はユニタリーアンチエレメント})$$

操作の例) 次元、波動関数  $\psi(x)$  を以下で平行移動する操作  $U$

$$U: \psi \mapsto \psi' \quad \begin{array}{c} \psi \uparrow \\ \psi(x) = \psi(x+a) \end{array} \quad \begin{array}{c} \psi' \uparrow \\ \psi'(x) = \psi(x) \end{array}$$

$$\psi'(x) = \psi(x-a) = \psi(x) + (-a)\psi'(k) + \theta(a)$$

ここで  $a = \delta a$  とし、無限小を考え、無限小変換となり、テイラーライフ開して。

$$\psi'(x) = \psi(x-a) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-a)^n}{n!} \psi^{(n)}(x)$$

$$\psi^{(n)} = \frac{d^n}{dx^n} \psi(x) = \partial^n \psi \quad (\partial = \frac{d}{dx}) \quad \text{と書くこととする。}$$

$$\therefore \psi'(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-a)^n}{n!} \psi = e^{-a\partial} \psi \quad (\because e^x \text{ のマクローリン展開})$$

$$\text{ここで } \psi'(x) = 0 \psi \text{ となるから } U = e^{-a\partial}$$

$$x \text{ の運動量を } p_x = \frac{d}{dx} (\psi) = -i\hbar \partial \text{ とすれば。}$$

$$U = e^{-a\partial} = e^{-ia\hbar p_x/\hbar}$$

ただし  $a = \delta a$  (無限小) なら一般に

$$U = e^{i\partial G/\hbar} \quad G = p_x \quad (\text{ただし } \delta a = -\delta a)$$

ここで  $G$  は変換の母関数ということになる。つまり、空間  $x$  方向への並進操作の母関数は  $x$  方向への運動量  $p_x$

補足 エルミート演算子について ( $p_x^* = p_x$ )

一般にエルミート演算子  $A = A^*$  に対して、

$$\langle \psi | A \psi \rangle = \langle A^* \psi | \psi \rangle \quad \text{for all } \psi \quad \text{--- ①.}$$

が成り立つ。これは  $p_x = -i\hbar \partial$  のときに成り立つ。

$$\langle \psi | \partial \psi \rangle = \int_{-\infty}^{\infty} dx \psi^*(x) \partial \psi(x) = \psi^*(0) \psi(0)|_{-\infty}^{\infty} - \int_{-\infty}^{\infty} dx (\partial \psi^*) \psi \quad (\text{部分積分の導入})$$

これで  $\psi^*(0) \psi(0)|_{-\infty}^{\infty} = 0$  だから。

$$\langle \psi | \partial \psi \rangle = - \langle \partial \psi | \psi \rangle \quad \text{となる。これと ① からすると, } (\partial)^* = -\partial$$

となるので  $(p_x)^* = p_x$  を確認してエルミートで  $p_x$  は、つまり  $\psi^*(0) \psi(0)|_{-\infty}^{\infty} = 0$  となるのはどういう理由?

1つは  $\psi(0) = \psi(L)$  が  $\pm\infty$  で +/− 早く 0 になると.

もう1つは  $\psi(0) \cdot \psi(L) \xrightarrow{L \rightarrow \infty} 0$ . この平面波りと見

なって  $\psi(x+L) = \psi(x)$   $\rightarrow$  周期的境界条件

複数操作  $U = e^{i\delta\lambda G/\hbar}$   $\rightarrow$  物理量が不变 もう詳しく  
量子力学で  $| \psi \rangle$  が  $\psi$  を決定しているので

$$i\hbar \partial_t |\psi\rangle = H|\psi\rangle \quad H: \text{ハミルトン}$$

$H$  が  $U$  で不变、というのは

$$H \mapsto H'$$

という? つまり

$$\langle \psi | H | \psi \rangle = \langle \psi' | H' | \psi \rangle = \langle \psi | U^\dagger H' U | \psi \rangle$$

では  $U^\dagger H' U = H$  でるように  $H'$  を定めよ ( $H \mapsto H' = U H U^\dagger$ )

$$U = e^{i\delta\lambda G/\hbar}$$
 だから.

$$H' = e^{i\delta\lambda G/\hbar} H e^{-i\delta\lambda G/\hbar}$$

$$= (1 + i\frac{\delta\lambda}{\hbar} G) H (1 - i\frac{\delta\lambda}{\hbar} G) + O(\delta\lambda^2)$$

$$= H + i\frac{\delta\lambda}{\hbar} (G H - H G) + O(\delta\lambda^2) \quad ?$$

$$\therefore \delta H = H' - H = i\frac{\delta\lambda}{\hbar} [G, H] \text{ となるので } H \text{ が不变なら } \delta H = 0 \Leftrightarrow [G, H] = 0$$

このように例えで、一次元系で空間並進で不变  $[H, p_x] = 0$

。自由粒子  $p_x$  と  $p$  で可換 ②

。一次元調和振動子はどう?

$$H = \frac{p_x^2}{2m} + \frac{1}{2} m\omega^2 x^2 \quad \text{がいの } X \quad x=0 \text{ の時例}$$

では  $[H, G] = 0$  はどんな物理から導き出すのか?

$$\langle G \rangle_t = \langle \psi(t) | G | \psi(t) \rangle$$

この時間微分をとる。

$$\frac{d}{dt} \langle G \rangle_t = \frac{d}{dt} \langle \psi | G | \psi \rangle = \left( \frac{d}{dt} \langle \psi | \right) G | \psi \rangle + \langle \psi | G \frac{d}{dt} | \psi \rangle$$

また  $i\hbar \partial_t |\psi\rangle = H|\psi\rangle$  を用いれば

$$\delta H = 0 \Leftrightarrow [G, H] = 0 \text{ というの } \frac{d}{dt} \langle G \rangle_t = 0$$

$\therefore G$  は保存する。

$\Rightarrow$  右向の並進で物理量が不变  $\Rightarrow$  位置量に保存

3次元なら、操作は

$$U_{\vec{a}} = e^{-i\vec{a} \cdot \vec{p}/\hbar} = e^{-i\vec{a} \cdot \vec{v}}$$

となり 空間並進なら 位置量が保存 ③

時間並進では、 $(t' - t) \delta t$

$$\psi'(t) = \psi(t - \delta t) = \psi(t) - \delta t \epsilon \psi$$

$$\delta \psi = e^{-\delta t} \psi$$

$$U_{\delta t} = e^{-\delta t \epsilon} = e^{\frac{i\delta t}{\hbar} H}$$

つまり 時間並進の母関数はハミルトニアントだ!

条件は 時間並進で  $\delta H = 0$

$\rightarrow$  エネルギー  $\langle H \rangle_t$  保存則。