

$$U = e^{i(\delta\omega/\hbar)G}$$

$$\Rightarrow \delta O = i\delta\omega/\hbar [G, O]$$

次に物理量の変換則を確認しておこう。まずは座標演算子 r を考える

$$G = -S\omega \cdot L$$

$$\delta r_i = i[-S\omega \cdot L/\hbar, r_i] = iS\omega_j [r_i, L_j/\hbar]$$

$$= iS\omega_j \epsilon_{ijk} r_k [r_i, p_j/\hbar] = -S\omega_j \epsilon_{ijk} r_k \delta_{ij}$$

$$= -S\omega_j \epsilon_{jki} r_k = \epsilon_{ikj} r_k S\omega_j$$

$$L_i = (r \times p)_i = \epsilon_{ijk} r_j p_k$$

$$[r_i, p_j] = i\hbar \delta_{ij}$$

つまり, $\delta r = r \times S\omega = -S\omega \times r$ となる

続いて, $\delta p_i = i[-S\omega \cdot L/\hbar, p_i] = iS\omega_j [-L_j/\hbar, p_i]$

$$= -iS\omega_j \epsilon_{jab} [r_a p_b, p_i]/\hbar = S\omega_j \epsilon_{jab} \delta_{ai} p_b$$

$$= S\omega_j \epsilon_{jib} p_b = -\epsilon_{jib} S\omega_j p_b$$

$$\therefore \delta p = -S\omega \times p$$

$$\delta L = -S\omega \times L$$

ここで

$$[L_i, L_j] = i\hbar (r_i p_j - r_j p_i)$$

これは成り立ちそうである。

$$[L_i, L_j] = [\epsilon_{iab} r_a p_b, \epsilon_{jcd} r_c p_d] = \epsilon_{iab} \epsilon_{jcd} [r_a p_b, r_c p_d]$$

$$= \epsilon_{iab} \epsilon_{jcd} \{ r_a [p_b, r_c p_d] + [r_a, r_c p_d] p_b \}$$

$$= i\hbar \epsilon_{iab} \epsilon_{jcd} \{ -r_a \delta_{bc} p_d + r_c \delta_{ad} p_b \} = -i\hbar \epsilon_{iab} \epsilon_{jbd} r_a p_d + i\hbar \epsilon_{iab} \epsilon_{jca} r_c p_b$$

$$= i\hbar \epsilon_{iab} \epsilon_{jdb} r_a p_d - i\hbar \epsilon_{iba} \epsilon_{jca} r_c p_b = i\hbar (\delta_{ij} \delta_{ad} - \delta_{id} \delta_{aj}) r_a p_d$$

$$- i\hbar (\delta_{ij} \delta_{bc} - \delta_{ic} \delta_{jb}) r_c p_b \quad \uparrow \text{アインシュタインの規約 (No. 6 参照)}$$

$$= i\hbar (\delta_{ij} r \cdot p - r_i p_j) - i\hbar (\delta_{ij} r \cdot p - r_i p_j) = i\hbar (r_i p_j - r_j p_i)$$

一方, $\epsilon_{kij} \epsilon_{kab} (k \text{ についての規約を認る})$

$$\epsilon_{iik} L_k = \epsilon_{iik} \epsilon_{kab} r_a p_b = (\delta_{ia} \delta_{ib} - \delta_{ib} \delta_{ia}) r_a p_b = r_i p_j - r_j p_i$$

よって

$$[L_i, L_j] = i\hbar \epsilon_{iik} L_k$$

$$\delta L_i = -i[S\omega \cdot L/\hbar, L_i] = iS\omega_j [L_i, L_j/\hbar] = -S\omega_j \epsilon_{iik} L_k$$

つまり

$$\delta L = -S\omega \times L$$

発想を逆にして!

$$\delta v = -S\omega \times v$$

$$\begin{cases} \delta r = -S\omega \times r \\ \delta p = -S\omega \times p \\ \delta L = -S\omega \times L \end{cases} \quad r, p, L \text{ は全く同じ変換則に従う! } \Rightarrow \text{となる}$$

$$v = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y \\ v_z \end{pmatrix} \text{ という}$$

物理量演算子を定義

ベクトル演算子

一般に回転 R に対して $V = (V_x, V_y, V_z)$ という3成分の物理量(演算子)は

$$V' = \tilde{R} V, \quad R \in SO(3), \quad (\det R = 1, \tilde{R} = R^{-1}) \quad (\delta \tilde{R} = -\delta R)$$

と変換するとき、 V をベクトル演算子と呼ぶ。特に無限小回転に対しては
 $(\delta \tilde{R})_{ij} = \epsilon_{ijk} \delta \omega_k$ であるから

$$\delta V_i = -\underbrace{\epsilon_{ikj} \delta \omega_k}_{\parallel} V_j, \quad \delta V = -\delta \omega \times V$$

$$(\delta \tilde{R})_{ij} = \epsilon_{ijk} \delta \omega_k$$

となる。前節までの議論から

$$\delta r = -\delta \omega \times r$$

$$\delta p = -\delta \omega \times p$$

$$\delta L = -\delta \omega \times L$$

であり、 r, p, L は全て、ベクトル演算子となる。

ここで、無限小回転のユニタリ変換 $U = e^{-i\delta \omega \cdot L/\hbar}$ に対して V_i は一般論に従い、次のように変換する。

$$\delta V_i = i[-\delta \omega \cdot L/\hbar, V_i] = -(i/\hbar) \delta \omega_j [L_j, V_i]$$

またベクトル演算子の定義を $\delta V_i = -\epsilon_{ijk} V_k \delta \omega_j$ と書いて、 $\delta \omega_j$ が任意であることに注意して、係数を比べて次の交換子を得る。

$$\frac{1}{i\hbar} [L_j, V_i] = -\epsilon_{ijk} V_k$$

$$[L_j, V_i] = -i\hbar \epsilon_{ijk} V_k$$

$$[L_i, V_j] = -i\hbar \epsilon_{jik} V_k = i\hbar \epsilon_{ijk} V_k$$

ベクトル演算子と角運動量との交換子

$$[L_i, V_j] = i\hbar \epsilon_{ijk} V_k$$

変換則が交換子を定める

なお、ベクトル量の内積

$$V_1 \cdot V_2$$

などは

$$\begin{aligned} \delta(V_1 \cdot V_2) &= (\delta V_1) \cdot V_2 + V_1 \cdot \delta V_2 = -(\delta \omega \times V_1) \cdot V_2 - V_1 \cdot (\delta \omega \times V_2) \\ &= -(\delta \omega \cdot (V_1 \times V_2)) + \delta \omega \cdot (V_1 \times V_2) = 0 \end{aligned}$$

となり 変換で不変なスカラー演算子となる。なお'

$$\begin{aligned}\delta(\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2) &= i[-S\omega \cdot \mathbf{L}/\hbar, (\mathbf{v}_1 \cdot \mathbf{v}_2)] = -i(S\omega_i/\hbar)[L_i, (v_1)_j (v_2)_j] \\ &= -i(S\omega_i/\hbar)\{[L_i, (v_1)_j](v_2)_j + (v_1)_j [L_i, (v_2)_j]\} \\ &= S\omega_i \epsilon_{ijk}\{(v_1)_k (v_2)_j + (v_1)_j (v_2)_k\} = 0\end{aligned}$$

よって自由粒子系のハミルトニアン $H_0 = \hbar^2/2m$, 水素類似原子のハミルトニアン

$H_{\text{hyd}} = H_0 + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{Z}{r}$, 3次元調和振動子のハミルトニアン $H_{\text{osc}} = H_0 + \frac{1}{2}m\omega^2 r^2$
などは回転対称性を持ち、角運動量を保存する。

~~~~は全部内積

$$r = \sqrt{\mathbf{r} \cdot \mathbf{r}}$$