

8.3 ギャップ方程式

α_k の定義式を逆に解けば

$$\begin{pmatrix} c_{k\uparrow} \\ c_{-k\downarrow}^\dagger \end{pmatrix} = U \begin{pmatrix} \alpha_{k\uparrow} \\ \alpha_{-k\downarrow}^\dagger \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_k & v_k \\ e^{-i\varphi_k}v_k & -e^{-i\varphi_k}u_k \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha_{k\uparrow} \\ \alpha_{-k\downarrow}^\dagger \end{pmatrix}$$

$$c_{k\uparrow} = u_k \alpha_{k\uparrow} + v_k \alpha_{-k\downarrow}^\dagger$$

$$c_{-k\downarrow} = e^{i\varphi_k} v_k \alpha_{k\uparrow}^\dagger - e^{i\varphi_k} u_k \alpha_{-k\downarrow}$$

よって

$$\langle \alpha_{k\uparrow}^\dagger \alpha_{k\uparrow} \rangle = \langle \alpha_{-k\downarrow}^\dagger \alpha_{-k\downarrow} \rangle = f(E_k) = \frac{1}{e^{\beta E_k} + 1}$$

に注意して

$$\begin{aligned} \underbrace{\langle b_k \rangle}_{\langle c_{-k\downarrow} c_{k\uparrow} \rangle} &= e^{i\varphi_k} u_k v_k (\langle \alpha_{k\uparrow}^\dagger \alpha_{k\uparrow} \rangle - \langle \alpha_{-k\downarrow}^\dagger \alpha_{-k\downarrow} \rangle) \\ &= e^{i\varphi_k} u_k v_k (1 - 2f(E_k)) = e^{i\varphi_k} u_k v_k \frac{e^{\beta E_k} - 1}{e^{\beta E_k} + 1} \\ &= e^{i\varphi_k} \frac{1}{2} \frac{|\Delta_k|}{E_k} \tanh \frac{\beta E_k}{2} \\ &= \frac{\Delta_k}{2E_k} \tanh \frac{\beta E_k}{2} \end{aligned}$$

Δ_k の満たすべきセルフコンシスティントな条件は

$$\Delta_k = - \sum_{k'} V_{kk'} \frac{\Delta_k}{2E_k} \tanh \frac{\beta E_k}{2}$$

ギャップ方程式



ここでクーパー不安定性の議論にならって、以下のように引力はフェルミ面付近 $\hbar\omega_D$ でのみ働くとしよう。

$$V_{kk'} = \begin{cases} -g & |\epsilon_k - E_F|, |\epsilon_{k'} - E_F| < \hbar\omega_D \\ 0 & \text{それ以外} \end{cases}, g > 0$$

これを用いてギャップ方程式を $\Delta_k = \Delta$: 定数として絶対零度で次のように評価する。($\lim_{\beta \rightarrow \infty} \tanh \beta x = \begin{cases} 0 & x < 0 \\ 1 & x > 0 \end{cases}$ ステップ関数。 $E_k = \sqrt{\xi_k^2 + |\Delta_k|^2} > 0$, $\xi_k = \epsilon_k - E_F$)

11

$$\Delta = g \sum_k \int_{E_F - \hbar\omega_D}^{E_F + \hbar\omega_D} d\epsilon_k \frac{\Delta}{2E_k} = g D_F \int_{-\hbar\omega_D}^{\hbar\omega_D} d\xi \frac{\Delta}{2E_k}$$

$$1 = g D_F \int_0^{\hbar\omega_D} d\xi \frac{1}{\sqrt{\xi^2 + \Delta^2}}$$

$$1 = gD_F \int_0^{\hbar\omega_D} d\xi \frac{1}{\sqrt{\xi^2 + \Delta^2}} \sim gD_F \log \frac{2\hbar\omega_D}{\Delta}$$

$\hbar\omega_D / \Delta \gg 1$

$\xi = \underline{t\Delta}$ として

$$\int_0^{\hbar\omega_D} \frac{d\xi}{\sqrt{\xi^2 + \Delta^2}} = \int_0^{\hbar\omega_D/\Delta} \frac{dt}{\sqrt{t^2 + 1}} \sim \log \frac{2\hbar\omega_D}{\Delta}, \quad \frac{\hbar\omega_D}{D} \gg 1$$

なお $\frac{d}{dt} \log(t + \sqrt{t^2 + 1}) = \frac{1 + \frac{2t}{2\sqrt{t^2 + 1}}}{t + \sqrt{t^2 + 1}} = \frac{1}{\sqrt{t^2 + 1}}$

これよりクーパー不安定性と同様に無限小の引力で超伝導秩序が生じ ($\Delta > 0$), 更に g 依存性は非解析的である。

$$\underline{\Delta(T=0) \sim 2\hbar\omega_D e^{-\frac{1}{gD_F}}}$$

さらに超伝導の転移温度 T_C はギャップ方程式で $\Delta = 0$ として ($\hbar\omega_D \beta_C \gg 1$)

$$1 = gD_F \int_0^{\hbar\omega_D} d\xi \xi^{-1} \tanh \frac{\beta_C \xi}{2}, \quad t = \beta_C \xi / 2$$

$$\begin{aligned} &= gD_F \int_0^{\beta_C \hbar\omega_D / 2} dt t^{-1} \tanh t \\ &= gD_F \left[\log t \tanh t \Big|_0^{\beta_C \hbar\omega_D / 2} - \int_0^{\beta_C \hbar\omega_D / 2} dt \frac{\log t}{\cosh^2 t} \right] \\ &\sim gD_F \left(\log \frac{\beta_C \hbar\omega_D}{2} - C \right) = gD_F \log \frac{2e^\gamma \beta_C \hbar\omega_D}{\pi} \end{aligned}$$

$$C = \int_0^\infty dt \frac{\log t}{\cosh^2 t} = -\log \frac{4e^\gamma}{\pi}, \quad \gamma = 0.577\ldots : \text{オイラーの定数}$$

これから

$$k_B T_C = \frac{2e^\gamma \hbar\omega_D}{\pi} e^{-\frac{1}{gD_F}} = 1.1387 e^{-\frac{1}{gD_F}}$$

1.14

これが有名な BCS の結果である。