

質点の力学の意義: 普遍的な性質 (普遍性, universal) を見出す
共通の (運動に関する) 性質を見出す

★ (質点の) 運動の記述が

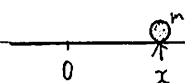
— ビデオカメラ の映像として記録する

1次元の運動 (初速度が113のは3次元: タテ・ヨコ・高さ)



構の上のみ移動できる入の世界

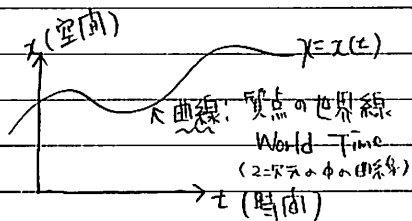
1次元 (n-ボム+ノゾ-ブ)
(1, 2, 3, ..., d=次元)



x軸

x: 質点の位置座標を指示。
時刻tにxの位置に質点がある。

t ← 写像 → x = x(t) 関数

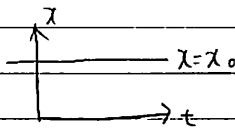


時刻tにこの場所x=x(t)を定める時間の関数が
定まれば運動が定まる。

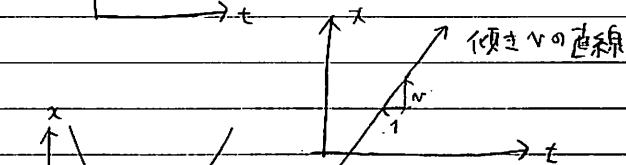
関数 x=x(t) を定める ⇔ 関数のグラフが定まる

例

① 静止した質点 x=x₀に静止

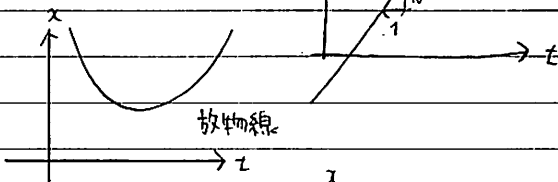


② 等速度運動 (速度v)



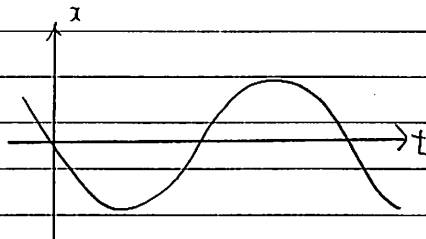
③ 等加速度運動

$$x = x(t) = \frac{1}{2}at^2 + v_0t + x_0$$



④ 単振動

$$x = x(t) = A\cos(\omega t + \theta) + C$$



★運動の法則

Newton 方程式に従う運動方程式

質点の運動は次の Newton 方程式に従う。

$$\boxed{F = ma}$$

(m : 質量 質点の個性 質点を特徴づける)

(a : 加速度 運動の様子)

(F : 力 状況の設定)

F を様々な値にとけば、すべての質点の運動がこの法則を満たす。

この方程式は、実験事実を積み重ねて導かれたもの。(だから証明できない...)

速度 (ガラスの傾き):

$$v = \frac{\Delta x}{\Delta t} \quad \Delta t \rightarrow 0$$

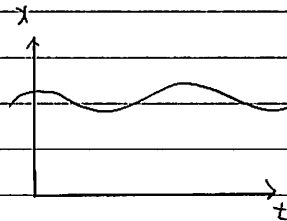
$$= \frac{dx}{dt} = \frac{d}{dt} x(t) \quad \text{(関数 } x = x(t) \text{ の } t \text{ での微分)}$$

$$= \dot{x}(t) = \overset{\cdot}{x}(t)$$

$$\xrightarrow{\text{マ}} v(t) = \dot{x}(t)$$

加速度: $a = a(t) \equiv \frac{d}{dt} v(t)$ 時刻 t での加速度

$$= \dot{v}(t) = \overset{\cdot}{\dot{x}} = \overset{\cdot\cdot}{x}$$



$$x = x(t)$$

Newton eq.

$$\rightarrow v = v(t) = \dot{x}(t)$$

$$F(t) = ma(t) = m\ddot{x}(t)$$

$$\rightarrow a = a(t) = \ddot{x}(t)$$

例

① 自由な質点

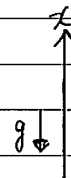
↑ 力が働かないとき

$$F = 0 \quad 0 = m\ddot{x}$$

② 一様重力下の運動 (falling apple)

$$F = m\ddot{x}$$

F : 下向き $\propto m$ (by ガリレオ ガリレイ)

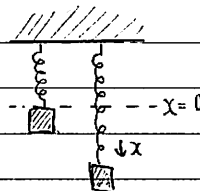


$$F = -mg \quad g: \text{一定} \quad a = g = \text{一定} \quad (\text{この } a \text{ の加速度は質量によらない})$$

③ バネの振動

$$-kx = ma = m\ddot{x}$$

k : バネ定数

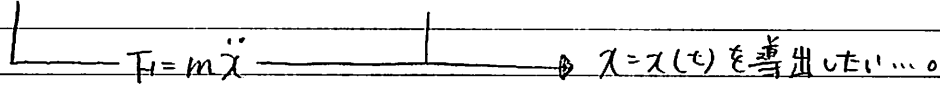


$F = ma = m\ddot{x}$ (Fは既知)

(実際は前の)

Newton eq.

$x = x(t)$ は不明



$x = x(t)$ に対する方程式 (微分を含む)

$F = m\ddot{x}$: 未知関数, $x = x(t)$ に対する微分を含む方程式

→ 微分方程式 といふ。

t : 独立変数

$t \mapsto x = x(t)$

例

① $0 = m\ddot{x}$

② $-g = \ddot{x}$

③ $-kx = m\ddot{x}$

微分方程式

独立方程式は: 常微分方程式

n 回微分を含む式: n 階の微分方程式: 常微分方程式

Newton eq. は 2階の常微分方程式